

Οι εξισώσεις Euler τα παραπάνω

As υποθέτουμε ότι υπάρχει μια ελάχιστη αντιστοιχία μεταξύ δύο συντελεστών μεταξύ σε μια επιφάνεια. Τότε προκύπτει ότι τα συντελεστές της διαδρομής πρέπει να κινούνται και τα εξισώσεις της επιφάνειας. Αυτά τα γινόμενα τα χαρακτηριστικών της ~~από~~ συνθήκες (απόδοσης) στα οποία επιβεβαιώνεται για παραπάνω συνθήκες.

Εστω $f = f(y, y', z, z', x)$ μια συνάρτηση για μεταβολή και τα παραπάνω της και $g(y, z, x) = 0$ η συνθήκη/επιφάνεια να βρεθείται.

Η συνάρτηση Lagrange είναι:

$$\frac{\partial J}{\partial a} = \int_{x_1}^{x_2} \left[\left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'} \right) \frac{dy}{da} + \left(\frac{\partial f}{\partial z} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial z'} \right) \frac{dz}{da} \right] dx$$

Πρέπει οι παραπάνω $\frac{dy}{da}, \frac{dz}{da}$ δεν είναι ανεξάρτητες και από οι συνθήκες Euler δεν έχουν όμοια επίπλοξη στην συνθήκη $g(y, z, x) = 0$

Οι εξισώσεις Euler για $a=0$ δεν καταφέρνουν και γινώμενα για να βρεθούν μεταξύ των παραπάνω $\frac{dy}{da}, \frac{dz}{da}$ ώστε για $a=0 \implies$

$$\boxed{\frac{\partial J}{\partial a} = 0}$$

Supozitii de la:

$$\frac{\partial g}{\partial a} = \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial a} + \frac{\partial g}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial a} + \frac{\partial g}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial a}$$

Observatii: $\frac{\partial x}{\partial a} = 0$ deoarece x are $g=0$

$$\frac{\partial g}{\partial a} = 0 \Rightarrow \frac{\partial g}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial a} + \frac{\partial g}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial a} = 0$$

Clas:
$$\begin{cases} y(a,x) = y(0,x) + a u_1(x) \\ z(a,x) = z(0,x) + a u_2(x) \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{\partial y}{\partial a} = u_1, \quad \frac{\partial z}{\partial a} = u_2$$

Apa
$$\frac{\partial g}{\partial y} u_1 = - \frac{\partial g}{\partial z} u_2 \Rightarrow u_2 = -u_1 \frac{\partial g / \partial y}{\partial g / \partial z}$$

Sumarizat:

$$\frac{\partial g}{\partial a} = \int_{x_1}^{x_2} \left[\frac{\partial g}{\partial y} u_1 - \frac{\partial g}{\partial z} u_2 \right] dx = \int_{x_1}^{x_2} \left[\frac{\partial g}{\partial y} u_1 - \frac{\partial g}{\partial z} \left(-u_1 \frac{\partial g / \partial y}{\partial g / \partial z} \right) \right] dx = \int_{x_1}^{x_2} \left[\frac{\partial g}{\partial y} u_1 + u_1 \frac{\partial g}{\partial z} \frac{\partial g / \partial y}{\partial g / \partial z} \right] dx = \int_{x_1}^{x_2} \left[\frac{\partial g}{\partial y} u_1 \left(1 + \frac{\partial g}{\partial z} \frac{\partial g / \partial y}{\partial g / \partial z} \right) \right] dx = \int_{x_1}^{x_2} \left[\frac{\partial g}{\partial y} u_1 \left(\frac{\partial g / \partial y + \partial g}{\partial g / \partial z} \right) \right] dx = \int_{x_1}^{x_2} \left[\frac{\partial g}{\partial y} u_1 \frac{\partial g}{\partial z} \right] dx$$

$$\Rightarrow \left. \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a} \right|_{a=0} = 0 \Rightarrow \int_{x_1}^{x_2} \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'} \right) - \left(\frac{\partial f}{\partial z} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial z'} \right) \frac{\partial y}{\partial z} \Big|_{z=0} dx = 0$$

1/4/11

Αρα: $\left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'} \right) \frac{1}{\partial y / \partial z} = \left(\frac{\partial f}{\partial z} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial z'} \right) \frac{1}{\partial y / \partial z}$

Η εξίσωση του ποκίτου έχει διακριτές μηδενικές τιμές στα y και z

Οι μετρήσεις είναι ίσες με τον α δηλ:

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial x'} \right) \frac{1}{\partial y / \partial z} = \left(\frac{\partial f}{\partial z} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial z'} \right) \frac{1}{\partial y / \partial z} = 2(x)$$

Αντικαθιστώντας το α στην:

$$\int \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'} - \frac{\partial g}{\partial y} \right) 2(x) = 0$$

$$\int \left(\frac{\partial f}{\partial z} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial z'} - \frac{\partial g}{\partial z} \right) 2(x) = 0$$

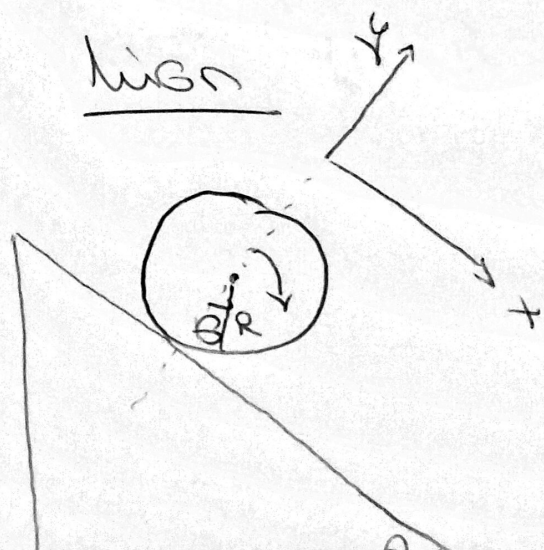
Παραδείγματα

- ① Στο σύστημα των εξισώσεων που παρέχεται, οι γνωστές συνθήκες είναι τρεις. Οι $y=y(x)$, $z=z(x)$, $\lambda=\lambda(x)$. Αν και θεωρητικά οι εξισώσεις είναι δύο, αντικαθιστάμε το σύστημα με τα εξισωτικά συνθήκες $g(y,z,x)=0$. Η συνθήκη $\lambda=\lambda(x)$ καθόλου και μεταλλαξιότητα Lagrange. (Lagrange multiplier)
- ② Η όλη διαδικασία λέγεται βελτιστοποίηση υπό συνθήκη (Optimization under constraint)
- ③ Στη γενική περίπτωση που είναι παραπάνω από δύο μεταβλητές, συνήθως $f=f(y_i, x)$, έχουμε:

$$\frac{\partial f}{\partial y_i} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y_i} + \sum_j \lambda_j \frac{\partial g_j}{\partial y_i} = 0, \quad g_j(y_i, x) = 0$$

Παράδειγμα

(Έστω κυκλικός δίσκος που κυλάει χωρίς να ολισθαίνει σε κεκλιμένο επίπεδο. Ν.β. η συνθήκη περιοχής).



Το σύστημα που δίνεται είναι $x = RB$

(Από $g(x, R) = x - RB = 0$)

① Η συνθήκη διαφορετικά μπορεί να διατυπωθεί και σε ομαδοποιημένη μορφή.

Εάν δηλαδή έχουμε τη συνάρτηση $y=y(x)$ για τα οποία το επιτιθέμενο (functional)

$$J(y) = \int_a^b f(y, y', x) dx \text{ είναι αφοριστικό σε}$$

$y(a)=A, y(b)=B$. και επιπλέον το

$$K(y) = \int_a^b g(y, y', x) dx \text{ να είναι σταθερό.}$$

Τότε έχουμε τη σταθερά λ για τα οποία το

$$\int_a^b (F + \lambda G) dx \text{ έχει αφορισμό.}$$

Απόδειξη:

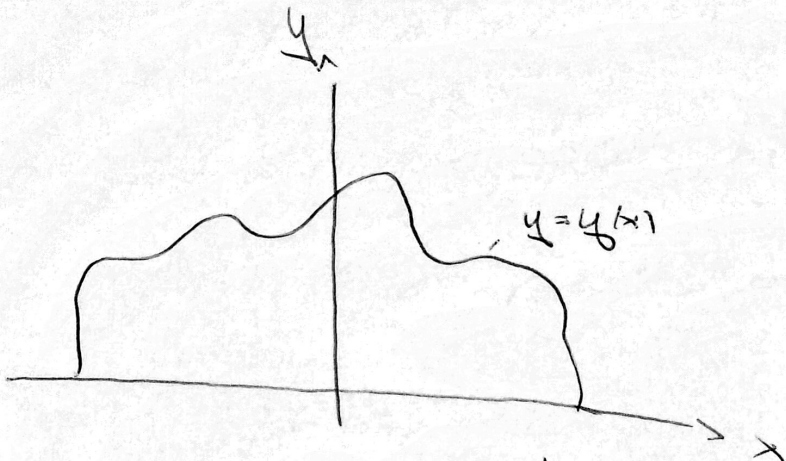
$$\frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} + \lambda \left(\frac{\partial G}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial G}{\partial y'} \right) = 0$$

$y(a)=A, y(b)=B$ και $K(y) = \lambda$ σταθερά.

Πρόβλημα

Να βρεθεί η καμπύλη $y=y(x)$, σταθερού μήκους l που φράσσεται από τον οριζόντιο άξονα x και ελαττώνεται το μέγιστο ύψος της.

Λύση



Το εμβαδόν $J(y) = \int_a^b y(x) dx$

Πρόκειται: $y(a)=y(b)=0$ και $L[y] = \int_a^b \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2} = l$
 $= \int_a^b \sqrt{1 + |y'|^2} dx = l$

$f = y$, $g = \sqrt{1 + |y'|^2}$

$\frac{\partial f}{\partial y} = 1$, $\frac{\partial f}{\partial y'} = 0$

$\frac{\partial g}{\partial y} = 0$, $\frac{\partial g}{\partial y'} = \frac{2y'}{2\sqrt{1+y'^2}} = \frac{y'}{\sqrt{1+y'^2}}$

Αντικαθιστώ:

$$1 - 0 + 2 \left(0 - \frac{d}{dx} \frac{y'}{\sqrt{1+(y')^2}} \right) = 0 \Rightarrow 2 \frac{d}{dx} \frac{y'}{\sqrt{1+(y')^2}} = 1 \Rightarrow$$

$$\frac{y'}{\sqrt{1+(y')^2}} = 2x + C_1$$

Υψίζω στο τετράγωνο και λύνω ως προς $(y')^2$. Τότε:

$$(y')^2 = \frac{(x-C_1)^2}{d^2 - (x-C_1)^2} \Rightarrow dy = \pm \sqrt{\frac{(x-C_1)^2}{d^2 - (x-C_1)^2}} dx \quad (1)$$

$$\Rightarrow \boxed{(x-C_1)^2 + (y-C_2)^2 = d^2} \quad (2)$$

Επιπλέον τις συνθήκες $y(a) = y(b) = 0$ και βρίσκω το d

Άσκηση:

- 1) Να αντικαταστήσετε τα x και y από την (1) στην (2)
- 2) Να δείξετε με τεχνικές όσον $a = -b$
- 3) Να δείξετε με γενική περίπτωση της τεχνικής